

# Lógica Computacional

## Verificação com Lógicas Temporais

Cláudia Nalon

Universidade de Brasília

Instituto de Ciências Exatas

Departamento de Ciência da Computação

[nalon@cic.unb.br](mailto:nalon@cic.unb.br)

## Motivação

- Lógicas temporais foram introduzidas para formalizar conceitos temporais presentes no discurso (lingüística) [Prior, 1967];
- Mais recentemente, algumas variações de lógicas temporais têm sido utilizadas para formalizar propriedades de sistemas computacionais;
- A idéia é tirar vantagem dos aspectos formais da linguagem lógica para verificar automaticamente se os requisitos dos sistemas são atendidos.

# Verificação

- É importante verificar a correção de sistemas computacionais: *hardware*, *software* ou a combinação de ambos;
- Isto é mais óbvio no caso de **safety-critical systems**, sistemas cuja falha pode causar o ferimento ou a morte de seres humanos:
  - sistema de controle de uma aeronave;
  - sistema de controle de uma usina nuclear;
  - sistema de controle de tráfego.
- Mas verificação também é importante no caso de **commercially critical systems**, aqueles cuja falha pode causar imenso prejuízo à indústria e a seus consumidores, como, por exemplo, a produção em massa de componentes eletrônicos;
- Muitos outros exemplos...

# Verificação

O processo requer três componentes:

- uma linguagem para a modelagem;
- uma linguagem de especificação;
- um método de verificação.

Os enfoques se caracterizam pelos seguintes critérios:

- método de verificação: apresentação de uma prova ou verificação de um modelo;
- grau de automação;
- verificação completa ou de propriedades;
- domínio de aplicação;
- período de aplicação.

# Lógicas Temporais

- linear  $\times$  *branching*:
  - um único futuro;
  - vários possíveis futuros.
- contínua  $\times$  discreta:
  - índices reais;
  - índices naturais.

## Modelo para o Tempo

Nós nos concentraremos em lógica temporal proposicional, linear e discreta.

- os modelos são seqüências infinitas de estados;
- cada estado representa a situação em um determinado momento.



## Exemplos - I

- Ao final da inicialização, o serviço está pronto para atender solicitações;



- Se uma requisição ocorrer, ela será em algum momento confirmada;



## Exemplos - II

- Um determinado recurso sempre será liberado:



- Uma determinada situação  $x$  provoca *deadlock*:



## A Linguagem da Lógica Temporal

**Símbolos Proposicionais:**  $\mathcal{P} = \{p, q, r, p', q', r', \dots\}$

**Constantes:** true, false

**Classicos:**  $\neg, \wedge, \vee, \rightarrow, \leftrightarrow$

**Temporais:**  $\diamond, \square, \bigcirc, \mathcal{U}, \mathcal{W}$

**pontuação:** ( e ).

**Fórmulas** são seqüências de símbolos lógicos.

## Sintaxe – $\text{FBF}_{\text{PLTL}}$

**Fórmulas bem-formadas** ( $\text{FBF}_{\text{PLTL}}$ ) são construídas indutivamente:

- $p \in \mathcal{P}$  é uma fórmula bem-formada;
- se  $\varphi$  e  $\psi$  são fórmulas bem formadas, então:

$$\neg(\varphi), (\varphi \vee \psi), (\varphi \wedge \psi), (\varphi \rightarrow \psi), \diamond\varphi, \square\varphi, \bigcirc\varphi, (\varphi \mathcal{U} \phi), (\varphi \mathcal{W} \phi)$$

são fórmulas bem-formadas.

# Semântica dos Operadores

$\diamond \varphi$



$\bigcirc \varphi$



$\square \varphi$



$\varphi \mathcal{U} \psi$



## Exemplo – Sintaxe

- Ao final da inicialização, o serviço está pronto para atender solicitações;

$$(\text{init } \mathcal{U} \text{ end-init}) \wedge (\text{end-init} \rightarrow \bigcirc \square \text{ready})$$

- Se uma requisição ocorrer, ela será em algum momento confirmada;

$$\square(\text{request} \rightarrow \diamond \text{acknowledge})$$

- Um determinado recurso sempre será liberado:

$$\square \diamond \text{ready}$$

- Uma determinada situação  $x$  provoca *deadlock*:

$$\square(x \rightarrow \square \text{deadlock})$$

- Um elevador não muda a direção:

$$\square((\text{floor}_2 \wedge \text{up} \wedge \text{pressed}_5) \rightarrow (\text{up } \mathcal{U} \text{ floor}_5))$$

## Semântica – Estrutura de Kripke

A semântica é definida em termos de **Estruturas de Kripke**.

Uma estrutura de Kripke  $M$  sobre  $\mathcal{P}$  é uma tupla:

$$M = \langle \mathcal{S}, \mathcal{R}, \pi \rangle$$

onde

- $\mathcal{S}$  é um conjunto (de mundos ou estados possíveis);
- $\mathcal{R}$  é uma relação serial em  $\mathcal{S}$ ;
- $\pi$  é uma interpretação que associa, para cada estado de  $\mathcal{S}$ , uma valoração para os símbolos proposicionais, ou seja,  $\pi(s) : \mathcal{P} \longrightarrow \{V, F\}$ ; e

Um modelo  $\sigma$  é, portanto, uma seqüência infinita de estados:

$$\sigma = s_0, s_1, s_2, \dots$$

## Semântica – Interpretação

Sejam  $p \in \mathcal{P}$  e  $\varphi, \psi \in \text{FBF}_{\text{PLTL}}$  e  $\sigma$  um modelo:

- $(\sigma, i) \models p$  se, e somente se,  $\pi(s_i)(p) = V$ ;
- $(\sigma, i) \models \varphi \wedge \psi$  se, e somente se,  $(\sigma, i) \models \varphi$  e  $(M, s) \models \psi$ ;
- $(\sigma, i) \models \neg\varphi$  se, e somente se,  $(\sigma, i) \not\models \varphi$ ;
- $(\sigma, i) \models \bigcirc\varphi$  if, and only if,  $(\sigma, i + 1) \models \varphi$
- $(\sigma, i) \models \diamond\varphi$  if, and only if,  $\exists k, k \in \mathbb{N}, k \geq i, (\sigma, k) \models \varphi$
- $(\sigma, i) \models \square\varphi$  if, and only if,  $\forall k, k \in \mathbb{N},$  if  $k \geq i,$  then  $(\sigma, k) \models \varphi$
- $(\sigma, i) \models \varphi \mathcal{U} \psi$  if, and only if,  $\exists k, k \in \mathbb{N}, k \geq i, (\sigma, k) \models \psi$  and  $\forall j, j \in \mathbb{N},$  if  $i \leq j < k,$  then  $(\sigma, j) \models \varphi$ ;
- $(\sigma, i) \models \varphi \mathcal{W} \psi$  if, and only if, either  $(\sigma, i) \models \varphi \mathcal{U} \psi$  or  $(\sigma, i) \models \square\varphi$ .

## Exemplo – Exclusão Mútua

Quando processos concorrentes compartilham determinado recurso, pode ser necessário ter que assegurar que o acesso a este recurso não seja feito ao mesmo tempo.

Nós identificamos determinadas **regiões críticas** nos códigos dos processos e fazemos com que apenas um único processo possa estar em sua região crítica.

O problema é encontrar um **protocolo** para determinar qual processo terá o direito de entrar em sua região crítica. Uma vez que este protocolo seja determinado, nós verificamos nossa solução através da checagem de determinadas propriedades.

## Exemplo – Exclusão Mútua – Propriedades

- **Safety**: em qualquer momento, apenas um processo está em sua região crítica;
- **Liveness** se um processo solicitar a entrada em sua região crítica, em algum momento ele terá permissão para fazê-lo;
- **Non-blocking**: todo processo tem o direito de requisitar a entrada em sua região crítica;
- **No strict sequencing**: não é necessário que a entrada na região crítica se dê em seqüência.

## Exemplo – Exclusão Mútua – Modelagem

Possíveis situações:

- processo não está na sua região crítica:  $n_i$ ;
- processo está tentando entrar na sua região crítica:  $t_i$ ;
- processo está na sua região crítica:  $c_i$ .

Cada processo passa pelo seguinte ciclo:

$$n_i \implies t_i \implies c_i \implies n_i \implies \dots$$

Os processos podem ter os seus ciclos intercalados.

## Exemplo – Exclusão Mútua – Modelagem

No começo, nenhum dos dois processos está em sua região crítica:

$$\text{start} \rightarrow (n_1 \wedge n_2)$$

Mas algum dos dois processos irá tentar entrar em sua região crítica:

$$\square((n_1 \wedge n_2) \rightarrow \bigcirc((t_1 \wedge n_2) \vee (n_1 \wedge t_2)))$$

Se um dos processos está tentando entrar em sua região crítica, ou ele obtém permissão ou o outro processo pode tentar entrar também:

$$\square((t_1 \wedge n_2) \rightarrow \bigcirc((c_1 \wedge n_2) \vee (t_1 \wedge t_2)))$$

$$\square((n_1 \wedge t_2) \rightarrow \bigcirc((n_1 \wedge c_2) \vee (t_1 \wedge t_2)))$$

## Exemplo – Exclusão Mútua – Modelagem

Se apenas um dos processos está na sua região crítica, ou ele sai ou o outro tenta entrar:

$$\square((c_1 \wedge n_2) \rightarrow \bigcirc((n_1 \wedge n_2) \vee (c_1 \wedge t_2)))$$

$$\square((n_1 \wedge c_2) \rightarrow \bigcirc((n_1 \wedge n_2) \vee (t_1 \wedge c_2)))$$

Se os dois processos estão tentando entrar na região crítica, um (e apenas um) irá obter permissão:

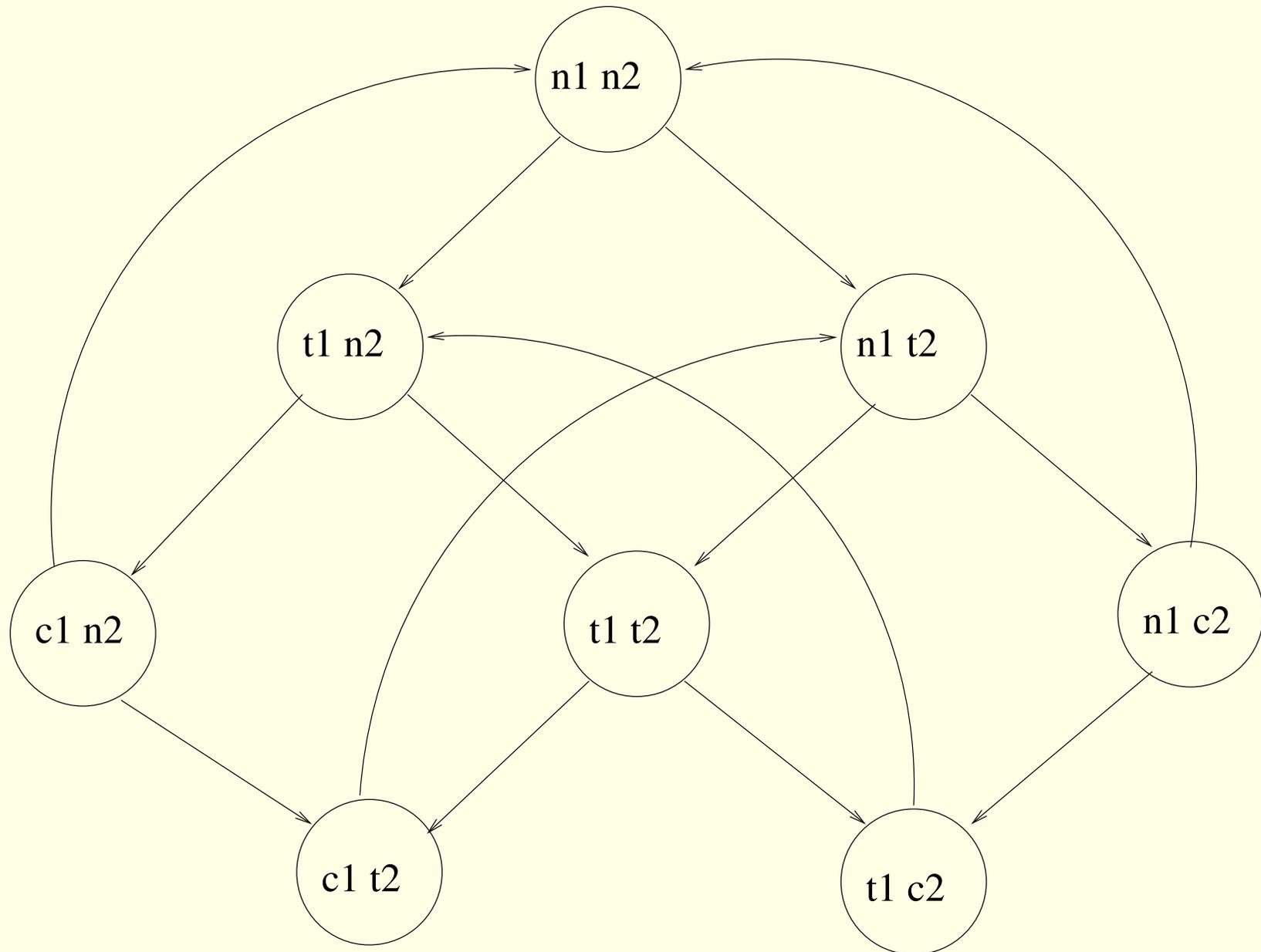
$$\square((t_1 \wedge t_2) \rightarrow \bigcirc((c_1 \wedge t_2) \vee (t_1 \wedge c_2)))$$

Se um dos processos está na região crítica, ele sai:

$$\square((c_1 \wedge t_2) \rightarrow \bigcirc(n_1 \wedge t_2))$$

$$\square((t_1 \wedge c_2) \rightarrow \bigcirc(t_1 \wedge n_2))$$

## Exemplo – Exclusão Mútua



## Exemplo – Exclusão Mútua – Verificação

*Safety*: É satisfeita pela especificação

$$\square \neg (c_1 \wedge c_2)$$

*Liveness*: É satisfeita pela especificação

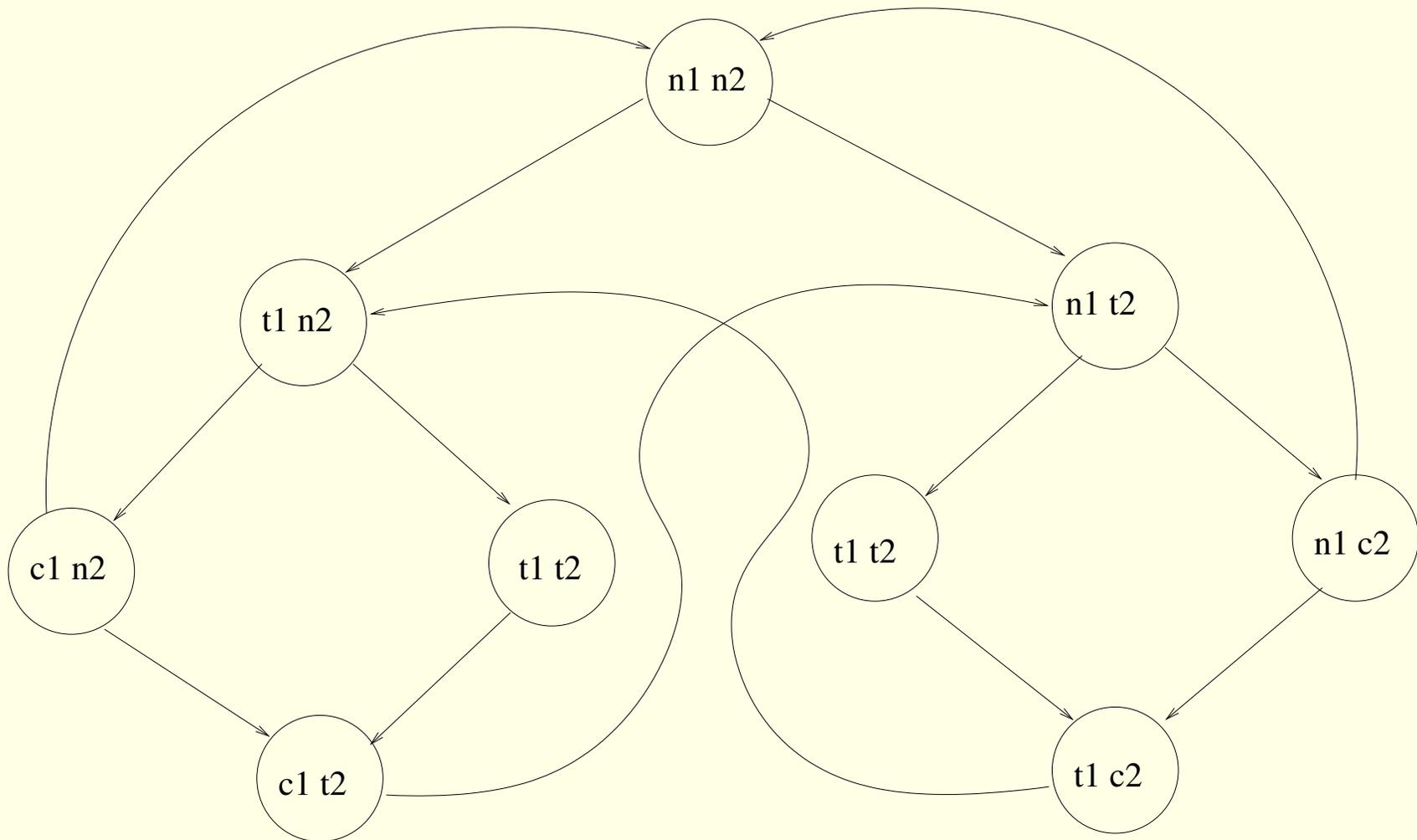
$$\square (t_1 \rightarrow \diamond c_1)$$

*Non-blocking*: É satisfeita, mas não pode ser expressa.

*No strict sequencing*: Não é satisfeita pela especificação

$$\square (c_1 \rightarrow c_1 \mathcal{W} (\neg c_1 \wedge \neg c_1 \mathcal{W} c_2))$$

## Exemplo – Exclusão Mútua – Segunda Modelagem



## Conclusões

- Lógicas temporais formalizam de modo natural problemas computacionais;
- A verificação das especificações pode ser feita automaticamente, através de **provedores de teorema** ou **checagem de modelos**;
- O problema da validação é PSPACE para o fragmento proposicional e indecidível para o fragmento de primeira ordem;
- A combinação de lógicas temporais com outras lógicas modais produz uma linguagem de especificação que vem sendo utilizada em várias aplicações, tais como verificação de protocolos e de sistemas reativos.
- Muito a fazer :)